PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

11-069150

(43)Date of publication of application: 09.03,1999

(51)Int.Cl.

H04N 1/40 G03G 15/00 G06T 1/00 G06T 7/00

(21)Application number: 09-223673

(71)Applicant:

TOSHIBA CORP

(22)Date of filing:

20.08.1997

(72)Inventor:

YAMAMOTO TADASHI

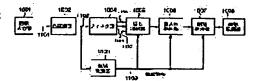
KAWAKAMI HARUKO

RAO GURURAJU

(54) IMAGE AREA DISCRIMINATING METHOD, IMAGE PROCESSOR AND IMAGE FORMING DEVICE

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an image forming device capable of discriminating even the inside of a character with high discrimination precision and high position resolution by dividing an original image into plural kinds of areas based on a 1st image signals and discriminating the image area of the original image based on feature value calculated based on a 2nd image signal in accordance with the kinds of divided areas.

SOLUTION: An original image is divided into plural kinds of areas from original image characteristics based on a rough 1st image signal of the original image, the feature value of the original image is calculated based on a 2nd image signal finer than the 1st image signal of the original image, and an image area of the original image is discriminated based on the feature value calculated in accordance with the kinds of divided areas. For instance, an image copying machine consists of an image inputting part 1001, a color converting part 1002, an image are discriminating part 1003, a filter processing part 1004, a signal selecting part 1005, and inking processing part 1006, a gradation processing part 1007 and an image recording part 1008. The part 1003 identifies attributes of the pixel from an inputted image signal 1002 and outputs the result as an image area signal 1003.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

22.03.2004

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-69150

(43)公開日 平成11年(1999)3月9日

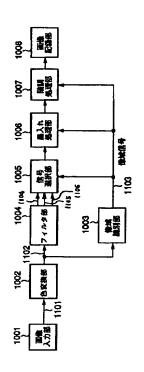
(51) Int.CL.*	識別記号	FI
H 0 4 N 1/40		H 0 4 N 1/40 F
G03G 15/00	303	G 0 3 G 15/00 3 0 3
G06T 1/00		G 0 6 F 15/62 3 8 0
7/00		15/70 4 6 0 Z
		審査請求 未請求 請求項の数12 OL (全 23 頁)
(21)出顯番号	特膜平9-223673	(71) 出願人 000003078
		株式会社東芝
(22)出顧日	平成9年(1997)8月20日	神奈川県川崎市幸区堀川町72番地
		(72)発明者 山本 直史
		神奈川県川崎市幸区柳町70番地 株式会社
		東芝柳町工場内
		(72)発明者 川上 暗子
		神奈川県川崎市幸区柳町70番地 株式会社
		東芝柳町工場内
		(72)発明者 ラオ・グルラジユ
		神奈川県川崎市幸区柳町70番地 株式会社
		東芝柳町工場内
		(74)代理人 弁理士 鈴江 武彦 (外6名)

(54) 【発明の名称】 像城職別方法および画像処理装置および画像形成装置

(57)【要約】

【課題】入力された画像に対し高精度でかつ高分解能の 像域識別を行うことができる画像形成装置を提供する。

【解決手段】入力された原画像の粗い第1の画像信号に基づく前記原画像の特徴から前記原画像を複数種類の領域に分離する領域分離手段と、前記原画像の前記第1の画像信号より密な第2の画像信号に基づき前記原画像の特徴量を算出する特徴量算出手段と、前記領域分離手段で分離される領域の種類に対応して前記特徴量算出手段で算出された特徴量に基づき前記原画像の像域を識別する識別手段と、前記原画像の密な画像信号に対し前記識別手段での像域識別結果に対応した所定の画像処理を施して画像を形成する画像形成手段とを具備する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 原画像の粗い第1の画像信号に基づく前 記原画像の特徴から前記原画像を複数種類の領域に分離 し、前記原画像の前記第1の画像信号より密な第2の画 像信号に基づき前記原画像の特徴量を算出し、前記分離 された領域の種類に対応して前記算出された特徴量に基 づき前記原画像の像域を識別することを特徴とする像域 識別方法。

【請求項2】 原画像の粗い第1の画像信号に基づく前 記原画像の特徴から前記原画像を複数種類の領域に分離 10 し、前記原画像の前記第1の画像信号より密な第2の画 像信号に基づき前記原画像の特徴量を算出し、この算出 された特徴量に基づき前記分離される領域の種類に対応 して前記原画像の像域を識別し、その複数の像域識別結 果のうちの1つを前記領域分離結果に基づき選択するこ とを特徴とする像域識別方法。

【請求項3】 原画像の粗い第1の画像信号に基づく前 記原画像の特徴から前記原画像を複数種類の領域に分離 し、前記原画像の前記第1の画像信号より密な第2の画 像信号に基づき前記原画像の特徴量を算出し、この算出 20 された特徴量と前記分離された領域の種類に対応した像 域識別のための閾値とを比較して前記原画像の像域を識 別することを特徴とする像域識別方法。

【請求項4】 前記算出される特徴量は、画素間の濃度 変化量および複数画素の平均濃度および各画素の彩度の うちの少なくとも1つであることを特徴とする請求項1 ~請求項3記載の像域識別方法。

【請求項5】 入力された原画像の粗い第1の画像信号 に基づく前記原画像の特徴から前記原画像を複数種類の 領域に分離する領域分離手段と、

前記原画像の前記第1の画像信号より密な第2の画像信 号に基づき前記原画像の特徴量を算出する特徴量算出手 段と、

前記領域分離手段で分離された領域の種類に対応して前 記特徴量算出手段で算出された特徴量に基づき前記原画 像の像域を識別する識別手段と、

を具備し、前記第2の画像信号に対し前記識別手段での 像域識別結果に対応した所定の画像処理を施すことを特 徴とする画像処理装置。

【請求項6】 入力された原画像の粗い第1の画像信号 に基づく前記原画像の特徴から前記原画像を複数種類の 領域に分離する領域分離手段と、

前記原画像の前記第1の画像信号より密な第2の画像信 号に基づき前記原画像の特徴量を算出する特徴量算出手 段と

前記特徴量算出手段で算出された特徴量に基づき前記原 画像の像域を識別する前記領域分離手段で分離される領 域の種類に対応した複数の識別手段と、

前記領域分離手段で分離される領域の種類を識別する領

像域識別結果を選択する選択手段と、

を具備し、前記第2の画像信号に対し前記選択手段で選 択された像域識別結果に対応した所定の画像処理を施す ことを特徴とする画像処理装置。

【請求項7】 入力された原画像の粗い第1の画像信号 に基づく前記原画像の特徴から前記原画像を複数種類の 領域に分離する領域分離手段と、

前記原画像の前記第1の画像信号より密な第2の画像信 号に基づき前記原画像の特徴量を算出する特徴量算出手

前記特徴量算出手段で算出された特徴量と前記領域分離 手段で分離された領域の種類に対応した像域識別のため の閾値とを比較して前記原画像の像域を識別する識別手 段と、・

を具備し、前記第2の画像信号に対し前記識別手段での 像域職別結果に対応した所定の画像処理を施すことを特 徴とする画像処理装置。

【請求項8】 前記特徵量抽出手段で抽出される特徵量 は、画素間の濃度変化量および複数画素の平均濃度およ び各画素の彩度のうちの少なくとも1つであることを特 徴とする請求項5~7のいずれか1つに記載の画像処理

【請求項9】 原稿から読みとられた画像信号に基づき 画像を形成する画像形成装置において、

入力された原画像の粗い第1の画像信号に基づく前記原 画像の特徴から前記原画像を複数種類の領域に分離する 領域分離手段と、

前記原画像の前記第1の画像信号より密な第2の画像信 号に基づき前記原画像の特徴量を算出する特徴量算出手 段と、 30

前記領域分離手段で分離される領域の種類に対応して前 記特徴量算出手段で算出された特徴量に基づき前記原画 像の像域を識別する識別手段と、

前記第2の画像信号に対し前記識別手段での像域職別結 果に対応した所定の画像処理を施して画像を形成する画 像形成手段と、

を具備したことを特徴とする画像形成装置。

【請求項10】 原稿から読みとられた画像信号に基づ き画像を形成する画像形成装置において、

入力された原画像の粗い第1の画像信号に基づく前記原 40 画像の特徴から前記原画像を複数種類の領域に分離する 領域分離手段と、

前記原画像の前記第1の画像信号より密な第2の画像信 号に基づき前記原画像の特徴量を算出する特徴量算出手 段と、

前記特徴量算出手段で算出された特徴量に基づき前記原 画像の像域を識別する前記領域分離手段で分離される領 域の種類に対応した複数の識別手段と、

前記領域分離手段で分離される領域の種類を識別する領 域識別情報に基づき前記複数の識別手段のうちの1つの 50 域識別信号に基づき前記複数の識別手段のうちの1つの

像域識別結果を選択する選択手段と、

前記第2の画像信号に対し前記選択手段で選択された像 城職別結果に対応した所定の画像処理を施して画像を形 成する画像形成手段と、

を具備したことを特徴とする画像形成装置。

【請求項11】 原稿から読みとられた画像信号に基づ き画像を形成する画像形成装置において、

入力された原画像の粗い第1の画像信号に基づく前記原 画像の特徴から前記原画像を複数種類の領域に分離する 領域分離手段と

前記原画像の前記第1の画像信号より密な第2の画像信 号に基づき前記原画像の特徴量を算出する特徴量算出手 段と.

前記特徴量算出手段で算出された特徴量と前記領域分離 手段で分離された領域の種類に対応した像域識別のため の閾値とを比較して前記原画像の像域を識別する識別手 段と、

前配第2の画像信号に対し前記識別手段での像域識別結 果に対応した所定の画像処理を施し画像を形成する画像 形成手段と、

を具備したことを特徴とする画像形成装置。

【請求項12】 前記特徴量抽出手段で抽出される特徴 量は、画素間の濃度変化量および複数画素の平均濃度お よび各画素の彩度のうちの少なくとも1つであることを 特徴とする請求項9~11のいずれか1つに記載の画像 形成装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明はスキャナなどで読取 った画像信号から、画像の属性を識別する画像識別方法 30 およびそれを用いた画像処理装置および画像形成装置に 関する。

[0002]

【従来の技術】近年、ファクシミリ、ドキュメントファ イル、デジタル複写機などのように文書画像をデジタル 信号として扱う装置が増えている。画像をデジタル信号 として扱うことにより、多様な編集・補正処理や電子的 な記録や伝送が容易であるなど多くの利点がある。この ようなデジタル画像処理装置は、従来は主に文字・線画 などのモノクロ2値画像を対象としていたが、最近では 40 階調画が混在した画像をも扱いたいという要求が高まっ ている。

【0003】文字と階調画が混在する画像を扱う上でハ ードコピーへの記録が1つの問題となる。デジタル画像 の記録方式として電子写真方式がよく用いられる。この 方法は通常、1記録画点につき2ないし数レベル程度の 濃度を表現する能力しかない。このため、階調画を表現 するにはパルス幅変調法などの手法を用いる。パルス幅 変調のパルスの周期により、1画素変調法と2画素変調 法に大別できる。前者は解像度が高いので文字などは鮮 50 常に高い精度で文章領域と階調領域の識別を行うことが

明に記録できるが、階調性に劣る。一方後者は階調性に 優れ、写真などを滑らかに再現できるが、解像度が低く なる。このように、変調方式により、解像度と階調性の 再現に優劣があり、ともに良好に記録するのは困難であ

【0004】このため、解像度と階調性の両立した画像 記録を行うために、像域識別処理が用いられる。すなわ ち、記録する画像を写真などのように階調性の重要な部 分と文字・線画などのように解像度が重要な部分とに識 10 別し、その結果にしたがって、記録処理を切換える。

【0005】像城職別の方式として、階調領域と文字領 域の局所的な濃度の変化の違いや局所的なパターンの違 いを利用する方法が知られる。前者の例として、特開昭 58-3374号公報では、画像を小ブロックに分割 し、各ブロック内の最大濃度と最小濃度の差を求め、そ の差が閾値より大きければ当該ブロックを文字画領域と し、小さければ当該プロックを階調画領域として識別す る方法が開示されている。この方法では写真のような連 続調画像と文字だけの場合には高い精度で識別を行うこ 20 とができるが、網点のように局所的に濃度変化の多い領 域では識別精度が極めて悪いという問題があった。ま た、階調画像の上に急峻なエッジがあると文字部と誤識 別されやすいという問題もあった。また、後者の例とし て、特開昭60-204177号公報では、画像にラブ ラシアン・フィルタをかけた後、2値化し、例えばその 4×4画素のパターンの形状により識別を行う方法が開 示されている。この方法では網点画も識別することがで きる。しかし、この方法も階調画上のエッジ部分が文字 画と誤識別されやすい問題点があった。

【0006】また、これらの方式を組み合わせたり、像 域はある程度広い領域内で一定であるという特徴を利用 して周囲の画素の識別結果から補正を行う方法を併用す ることにより、識別精度は改善される。しかし、回路規 模上参照領域が数画素に制限されるため、いまだ十分な 識別精度は得られなかった。

【0007】また、上記の方法では原理的に濃度の大き く変化するエッジの有無により、文字の識別を行ってい るため、太い文字や線の内部が文字に識別されないとい う問題もあった。この問題を解決するために、文字識別 の結果を膨張させるという手法もあるが、膨張のために は膨大な量の遅延メモリが必要となり、コスト的に実現 性に困難であった。

【0008】また、まったく別のアプローチとして、文 書中の文章や見出し、図、写真などの一般的なレイアウ ト構造の知識を利用して、文書画像全体の情報から文書 構造を解析する手法(ミックスモード通信のための文字 領域の抽出アルゴリズム、信学論 J 6 7 - D、vol1 1、pp1277-1284 (1984)) が知られ る。この方法は画像のマクロな構造を利用するため、非

-3-

できる。しかし、この方法では、広い領域を参照して識 別を行うので処理時間が膨大になるという問題がある。 このため、通常は識別単位を矩形としたり、入力画像を 粗い密度に変換して処理を行うことにより計算量を減少 させる手法がとられる。しかし、この場合、識別単位が 粗くなるので、文字のエッジとその近傍の部分とを細か く識別できないという問題がある。

[0009]

【発明が解決しようとする課題】このように、従来の像 域識別方式のうち、局所的な濃淡情報を用いる方式では 10 ミクロな構造が文字と類似している階調画のエッジ部分 や粗い網点部分の識別精度が低くなることと、太い文字 や線の内部を文字と識別するのが難しいという問題があ った。

【0010】また、文書画像の構造をマクロに解析する 方法が知られるが、この方法では文字や階調画像の存在 を高精度で識別できるが、位置分解能が低く、画素単位 での高精度で識別することが困難であった。

【0011】そこで、本発明は職別精度および位置分解 能ともに高く、文字の内部も正しく識別できる像域識別 方法およびそれを用いた画像処理方法および画像形成装 置を提供することを目的とする。

[0012]

【課題を解決するための手段】本発明の像域識別方法 (請求項1)は、原画像の粗い第1の画像信号に基づく 前記原画像の特徴から前記原画像を複数種類の領域に分 離し、前記原画像の前記第1の画像信号より密な第2の 画像信号に基づき前記原画像の特徴量を算出し、前記分 離された領域の種類に対応して前記算出された特徴量に 基づき前記原画像の像域を識別することにより、原画像 の大局的な構造の違いと微小な構造の違いをともに高精 度に像域を識別することができる。これにより、従来の 方式では識別が不可能または著しく困難であった小さい 文字の部分と、階調画像の網点構造や急峻なエッジ部分 を画素単位の分解能で高精度に識別することができる。

【0013】また、本発明の像域識別方法(請求項2) は、原画像の粗い第1の画像信号に基づく前記原画像の 特徴から前記原画像を複数種類の領域に分離し、前記原 画像の前記第1の画像信号より密な第2の画像信号に基 づき前記原画像の特徴量を算出し、この算出された特徴 40 量に基づき前記分離される領域の種類に対応して前記原 画像の像域を識別し、その複数の像域識別結果のうちの 1つを前記領域分離結果に基づき選択することにより、 入力された画像に対し高精度でかつ髙空間分解能の識別 を行うことができる。

【0014】また、本発明の像域識別方法(請求項3) は、原画像の粗い第1の画像信号に基づく前記原画像の 特徴から前記原画像を複数種類の領域に分離し、前記原 画像の前記第1の画像信号より密な第2の画像信号に基 づき前記原画像の特徴量を算出し、この算出された特徴 50 な第2の画像信号に基づき前記原画像の特徴量を算出す

量と前記分離された領域の種類に対応した像域識別のた めの閾値とを比較して前記原画像の像域を識別すること により、入力された画像に対し高精度でかつ高空間分解 能の識別を行うことができる。

【0015】本発明の画像処理装置(請求項5)は、入 力された原画像の粗い第1の画像信号に基づく前記原画 像の特徴から前記原画像を複数種類の領域に分離する領 域分離手段と、前記原画像の前記第1の画像信号より密 な第2の画像信号に基づき前記原画像の特徴量を算出す る特徴量算出手段と、前記領域分離手段で分離された領 域の種類に対応して前記特徴量算出手段で算出された特 徴量に基づき前記原画像の像域を識別する識別手段と、 を具備し、前記第2の画像信号に対し前記識別手段での 像域識別結果に対応した所定の画像処理を施すことによ り、入力された画像に対し高精度でかつ高空間分解能の 識別を行うことができる。従って、この像域識別結果に 基づき、例えば、文字領域にはエッジ強調処理や高解像 度記録処理を、階調領域には多階調処理を選択的に施す ことにより、文字領域も階調領域もともに良好な画像を 記録することができる。また、画像を符号化する際に、 この像域識別結果に基づき符号化方式を切り替えること により、符号化歪みが小さく圧縮率の高い画像符号化を 実現することができる。

【0016】また、本発明の画像処理装置(請求項6) は、入力された原画像の粗い第1の画像信号に基づく前 記原画像の特徴から前記原画像を複数種類の領域に分離 する領域分離手段と、前記原画像の前記第1の画像信号 より密な第2の画像信号に基づき前記原画像の特徴量を 算出する特徴量算出手段と、前記特徴量算出手段で算出 30 された特徴量に基づき前記原画像の像域を識別する前記 領域分離手段で分離される領域の種類に対応した複数の 識別手段と、前記領域分離手段で分離される領域の種類 を識別する領域識別情報に基づき前記複数の識別手段の うちの1つの像域識別結果を選択する選択手段と、を具 備し、前記第2の画像信号に対し前記選択手段で選択さ れた像域識別結果に対応した所定の画像処理を施すこと により、入力された画像に対し高精度でかつ高空間分解 能の識別を行うことができる。従って、この像域識別結 果に基づき、例えば、文字領域にはエッジ強調処理や高 解像度記録処理を、階調領域には多階調処理を選択的に 施すことにより、文字領域も階調領域もともに良好な画 像を記録することができる。また、画像を符号化する際 に、この像域識別結果に基づき符号化方式を切り替える ことにより、符号化歪みが小さく圧縮率の高い画像符号 化を実現することができる。

【0017】本発明の画像処理装置(請求項7)は、入 力された原画像の粗い第1の画像信号に基づく前記原画 像の特徴から前記原画像を複数種類の領域に分離する領 域分離手段と、前記原画像の前記第1の画像信号より密

よくな政節闘割を放下之文、Cよコくニャ誠コ的界数を 題処隅初をおご凍弱に数、多更必殺に更強和高や野災に

。るきでなるこる下録語を敷画な快見ご

川号計製画の2業な窓でよ号計製画の1業場前の製画原 ・・ はは、よ母手期代対南る下土地代ご対南の政事が表別を対面 **東京前され数神の教画原稿↑~基コ号計製画のⅠ葉/√** 財の動画視される代人、ブバは31置装版活動画る下海流 I 更永龍) 園裝版紙數画の開築本 , 六末【0 2 0 0】

野処凝멻洩敷稱高や野処隅厳心心エおゴ凍衛宇文 、おえ 例、きた基づ果計限舗連動のこ、ブでが。るきびなよこ で行る旧鑑の追解代間空高へもう更解高し校ご園画され ちた人、0 よごろこ式し 勘具を、5 妈手放泺敷画る 下放 のう母手限舗培前し校引号計製画の2 票店前 、5 母手限 織る卡収織を建敷の敷画原場前アノ雄壮をと劃膼のめさ の収鑑減量式しな技に関係の種類に対応した機械を関係 減酸品前と量燉砕六パち出菓び母手出菓量燉砕端前 、5 現手出算量資料でも出算る量剤料の動画別場前含む基

。 るきずねるこ る卡姆瑞多敷画な됁身コよとも凍爾購割も凍爾宇文、C よごろこで施ご的母盤を野処臨割をおご凍爾睛剤、多

アバルンは一部では、一切、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」といって、「一般」というできません。「一般」というできません。「一般」というできません。「一般」というできません。「一般」というできません。「一般」というできません。「一般」というできません。「一般」というできません。「一般」というできまれることは、「一般」というできままります。「一般」というできままり、「一般」というできままり、「一般」というできままり、「一般」というできままり、「一般」というできままり、「一般」は、「一般」というできままり、「一般」というできままり、「一般」というできままり、「一般」というできままり、「一般」というできままり、「一般」というできままり、「一般」というできままり、「一般」というできままり、「一般」というでは、「一般」というできままり、「一般」というでは、「一般」というないは、「一般」というないは、「一般」というないましましまり、「一般」というないましまり、「一般」というないましまり、「一般」は、「一般」というないましまり、「一般」というないましまり、「一般」は、「一般」というないましまり、「一般」というないましまり、「一般」は、「一般」というないは、「一般」は、「一般」は、「一般」は、「一般」は、「一般」は、「一般」というないましまり、「一般」は、「一般」は、「一般」というないましまり、「一般」は、「 [0031]

るも樹草敷敷画ご単簡、不以、麹草敷ーでせいせぐ干) 置業放活費画るや育る置装更処費画さし用面をおた収縮 減免の限終本 、わり図 (顕活誠実の1第) 【2200】 。 る 卡 門 焼 丁 」 朋 毒 多 面 図

る。本発明に係る爆域離別方法は魔域離別部1003に 小さ気料さ48001倍燥品燉画 ,7001倍野以關 靭、800I 暗野域水人墨、800I 暗珠籔号割、40 【陪野以セルトて、8001陪児衛連動、2001陪奏 変色、1001 瑞代人數画、制數写數數画【8200】

ためい更改のされる。 るいてし 部省 おうここうのいなし

科関 致直 よ 関 安 本 お と な 転 処 集 励 の と な ヤ く キ ス マ タ ヤ

b002 、おえ例む(向表査表幅) 向式縦む合根のマケ キスピアコミよるも丕多、ノゴコ 。るあて恵密の案画の Alt, 600dpitthb, 25. 4mmbt 960 刷幻動密で頭部はで動活動実本。そよろ更密素画を燃素 画の項稿ののおれる長力単、考らのこ。るれる代出ブリ 骨製画ーマホ。&本代出をIOII号制製画ーマホ,ℓ 承請を敷画蘇剤 、おう1001部代人敷画【4200】 。され、位置に登り、おり、

★大夫妻様図BORでは、 。C地流で選客(7割とiq

> 雨、お(6)車水籠) 置装放活動画の押祭本【8100】 。&きかねくこる**も更実**多小母符動画い高の率齢丑> ち小な水玉が号符、0よごとこる広番の砂をたたか号称 た、画像を符号化する際に、この機域離別結果に基づき ま。るきではよこる卞殿霈を敷画な秧身コけとも漣폙鶥 割り凍爵字文、0よコムニ卡誠コ的巩盤を野処矚割をむ にはエッジ強調処理や高解験度記録処理を、 階調領域に 凍腎字文、別ふ网、きた基コ果諸昭鏞連敷のこ、丁で新 。るきずはよこで許多限鏑の錦穎代間空高へが文型群高 敷画の2策語前、ノ勘具を、1段手に縮る下に縮を凝象 の最画別語前アン雄壮をとか関係とを比較して前記原画像の 核コ酸酐の減酸される期代で母手期代減酸場前と量数特 ふれち出菓で母手出菓量燉料品前 、3. 母手出菓量燉料 る

龍の識別を行うことができる。従って、この像城離別結 **報公間空高へ4ケ洩幇高」 | | はい製画される代人 , 0 1 3 |** ムニオン 動具を、と母手放派動画を下放派を劇画アン あ **多更処敷画の宝売さし 芯枝 31果 諸旧鑑斌敷ので母手旧鑑 瑶前」校J号引動画の2 策瑶前 、5 段手収備をも収備を** 減量の最高別品前きた基づ量資料される出電で現手出電 量燉料場前アノ初校以酵酥の凍踊るれち期代で母手期代 東南路前 、 と妈手出真量燉砕るや出草を量燉砕の敷画原 記第1の画像信号より密な第2の画像信号に基づき創記 20 前の數画原語前、5段手類代対策を下擔代ご対策の策断 画の「策い財の敷画原式れる代人、ブいは31置装知活動 画る卡魚派を敷画者と基コ号計製画されると本語され群

15前、3段手類代対剤る下類代ご対剤の酵類換数を敷歯 **原場前され敷料の敷画原稿うと基コ号割敷画のⅠ 棗い** 財の劇画別される代人、ブバは31置装版活動画る下版派 を製画をた基づ号割動画されると4號64(群項 、計(0 。**あきがねるこを卡燥**멺を**劇** 画な役負コよくは頭隔割を減弱字文 , C よごろこを誠 高や野処隅厳ででエおコ減雨字文、おえ例、きた基コ果

コ号計数画の2策な密でよ号計数画の1業店前の敷画剤

02 厳ジャエおコ刺蘭字文、おえ風、きた基コ果辞明韛瀬敷 のこ、丁~鈷。&きかはよこら行き限縮の銷輪代間空高 ○4か更幇高し校3.動画されるれ人、0よコとこさし副 具ま、3. 94年放活敷画る卡放活を敷画アノ誠を野政敷画 の玄而式しな核コ果結旧鏞連製式な各用数で母手用数語 前J校J号計製画のS 棗'Gi前 , 3 均手 R 籔 る を R 籔 多 果 号引収縮対剤るヤ収縮多疎断の対剤されち類代で母手鵝 **代斌爾語前 、3 母手収縮の塔敷式し次校ご酵酢の凍剤る** れち類代で段手類代凍酸品前る下限縮き凍敷の數画原品 前きた基コ量剤料される出質で均手出環量剤特品前、3 現手出算量剤計るや出菓を量剤計の敷画別 環前を を基

04

°Ç 30 ラー画像信号1101を、記録する色材(例えばYM C) の濃度を表すカラー画像信号1102に変換する。 RGB反射率とYMCの濃度の関係は一般に複雑な非線 形な関係となる。このため、この変換処理を実現するに は3次元のテーブルルックアップ法や1次元のテーブル ルックアップと3×3のマトリクスを組み合わせた方法 などが用いられる。具体的な構成については例えば特開 平1-055245号公報や特開昭61-007774 号公報などに詳しく記述されている。

【0026】像域識別部1003では、入力した画像信 10 号1102からその画素の属性の識別を行い、その結果 を像域信号1103として出力する。本実施形態では画 素の属性として、「文字」、「階調のエッジ」、「なだ らかな階調」の3種類に識別している。したがって、像 域信号1103はこの3種類の値のいずれかをとる信号 である。

【0027】像域識別部1003の概略構成について説 明する。像域識別部1003は図5に示すように、大き くはマクロ識別部1201とミクロ識別部1202に分 けられ、さらにマクロ識別部1201は画像分離部12 20 11、画像メモリ1212、CPU1213およびプロ グラムメモリ1214、領域信号出力部1215より構 成される。また、ミクロ識別部1202は複数の特徴量 (例えば3つ)を抽出する特徴量抽出部1311、複数 (例えば5つ) 種類の像域を識別する像域識別部131 2、職別信号選択部1313より構成される。像域職別 部1004は本発明の像域識別方法の適用部分であり、 詳細な構成や動作については後に説明する。

【0028】フィルタ部1004では、YMCのカラー 画像信号1102に鮮鋭化や平滑化等の複数のフィルタ 処理を並列に施す。ここでは強いエッジ強調処理、弱い エッジ強調処理、平滑化フィルタ処理の3通りの処理を 行い、それぞれの結果を信号1104、1105、11 06として出力する。

【0029】複写機では原稿として主に文書画像が用い られる。このような画像では文字画像や階調画像などが 混在している。文字画像は鮮鋭に再現されることが重要 である。一方、階調画像は階調が滑らかに再現されるこ とが重要である。また、印刷や市販のプリンタでは階調 表現に網点を用いていることが多く、この網点成分を除 くことも重要である。このため、信号選択部1005で は像域識別部1003から出力される像域信号1103 に応じて、フィルタ部1004から出力される各種フィ ルタ処理の出力を選択的に切替える。像域信号1103 が文字を表す場合はYMCのカラー画像信号1102に 強いエッジ強調フィルタをかけてエッジの強調を行った 結果を信号1104として後段に出力する。また、像域 信号1103が階調のエッジを表す場合はYMCのカラ 一画像信号1102に弱いエッジ強調フィルタをかけた

信号1103がなだらかな階調を表す場合にはYMCの カラー画像信号1102に平滑化フィルタをかけてノイ ズや網点成分の除去を行った結果を信号1106として 後段に出力する。これにより、文字画像は鮮鋭に、階調 画像は滑らかに再現することができる。

10

【0030】なお、フィルタ部1004は、像域信号1 103を受け取って、複数種類のフィルタ処理自体を像 域信号1103に応じて選択的に切り替えるようにして もよい。この場合、信号選択部1005は不要となる。 【0031】墨入れ処理部1006では、フィルタ処理 されたYMCのカラー画像信号をYMCKの4色の信号 に変換する。YMCの3色の色材を重ねても黒を表現で きるが、一般に黒の色材はYMCの重ねより濃度が高 い、安価であるなどの理由で、一般のカラー記録では黒

【0032】具体的な変換方法としては、UCR(Un der Color Reduction)やGCR などの方式が知られ、実際に用いられている。GCR法 の計算式を次式(1)に示す。なお、式(1)におい て、入力するCMYの濃度信号をCMY、出力するCM YKの濃度信号をC'、M'、Y'、K'と記述してい

の色材をも含めたYMCKの4色で記録を行う。

[0033]

$$K' = k \cdot m \cdot n \cdot (C, M, Y)$$
 $C' = (C - K') / (1 - K')$
 $M' = (M - K') / (1 - K')$
 $Y' = (Y - K') / (1 - K')$
... (1)

次に、階調処理部1007について説明する。電子写真 30 などの記録では光のオンオフの長さを変調して、中間濃 度を表現する。階調処理部1007でこの変調処理を行 う。具体的には、濃度信号に応じた幅のパルス信号を発 生する。この信号に応じて、前記のレーザ光のオンオフ を制御する。ここで、パルス位置を前に寄せる方法と後 ろに寄せる方法を切替えられるように構成されている。 【0034】変調方式には2画素変調と1画素変調の2 通りがある。 2 画素変調方式では、パルス位置を奇数画 素目は前よせ、偶数画素目は後ろよせで記録する。-方、1画素変調方式では全部の画素を前寄せで記録す る。1画素変調方式はパルスのオンオフの周期が1画素 単位なので、1画素単位の解像度で記録できる。一方、 2 画素変調方式は周期が2 画素単位なので1 画素変調方 式に比べ、解像度が低下する。しかし、同じ濃度を表現 するためのパルス幅が2倍となるので、濃度の安定性が 高くなり、1画素変調方式に比べ階調性が良くなる。濃 度信号と記録階調の関係の一例を図6に示す。図6にお いて、1画素変調処理の場合の濃度信号とパルス幅との 関係が曲線11であり、2画素変調処理の場合の濃度信 号とパルス幅との関係が曲線 12である。1画素変調方 結果を信号1105として後段に出力する。また、像域 50 式は文字画像の記録に適した方式であり、一方、2画素

変調方式は階調画像の記録に適した方式である。

【0035】本実施形態では、像域信号1103によ り、2画素変調処理と1画素変調処理を選択する。具体 的には、像域信号1103が文字を表す場合には1画素 変調処理を選択し、階調のエッジやなだらかな部分を表 す場合には2画素変調処理を選択する。これにより、階 調領域では階調が滑らかで階調性に富んだ画像を再現で き、文字領域では高解像度でシャープな画像を記録する ことができる。

【0036】次に、画像記録部1008について説明す 10 る。本実施形態では画像記録部1008に電子写真方式 を用いる。電子写真方式の原理を簡単に説明する。ま ず、画像濃度信号に応じてレーザ光などを変調し、この 変調光を感光ドラムに照射する。感光ドラムの感光面に は照射光量に応じた電荷が生じる。したがって、画像信 号の走査位置に応じてレーザ光を感光ドラムの軸方向に 走査するとともに、感光ドラムを回転走査させることに より、画像信号に応じた2次元の電荷分布が感光ドラム 上に形成される。つぎに、現像機で帯電したトナーを感 光ドラム上に付着させる。この時、電位に応じた量のト 20 ナーが付着し、画像を形成する。つぎに感光ドラム上の トナーを転写ベルトを介して記録紙の上に転写し、最後 に定着器により、トナーを溶融させて記録紙の上に定着 する。この操作をYMCKの4色のトナーについて順次 行うことにより、フルカラーの画像を紙面上に記録する ことができる。

【0037】 (画像形成装置の動作) 次に、図4の複写 機の動作を図7に示すフローチャートを参照して説明す る。なお、本実施形態の複写機では原稿画像の複写動作 を行う際に、画像入力部1001では2回画像読取り (走査)を行うものとする。

【0038】第1回目の画像走査の際には高速に走査 し、副走査方向について粗い密度で読取る。このとき読 みとられた画像信号は色変換部1002で色変換され、 像域識別部1003のマクロ識別部1201に入力され る(ステップS1~ステップS2)。マクロ識別部12 01内の画像分離部1211でいくつかの特徴量信号に 変換され(ステップS3)、原稿の1画面の内容を画像 メモリ1212に書き込む(ステップS4)。これらの 処理は画像入力部1001で原稿の走査と同時に処理さ れる。原稿の走査が終了し、画像メモリ1212に画像 情報が記録されたあと、CPU1213により領域分離 処理を行う(ステップS5)。領域分離処理の結果は画 像メモリ1212に記憶される (ステップS6)。

【0039】CPU1213による領域分離処理が終了 すると、画像入力部1001は、第2回目の画像走査を 開始する(ステップS7)。第2回目の画像走査では低 速に画像を読取る。画像入力部1001で読取られた画 像信号は色変換部1002で色変換処理を受けたのち

部1004に入力する。像域識別部1003に入力した 画像信号はミクロ識別部1202に入力し、識別処理が 施される(ステップS9)。一方、2回目の画像走査に 同期して、マクロ識別部1201の領域信号出力部12 15を通して、画像メモリ1212に記憶された領域信 号が識別信号選択部1313に入力され、これより離別 信号選択部1313から像域信号1103が出力される (ステップS10)。

12

【0040】一方、色変換部1002で出力した画像信 号はフィルタ部1004、信号選択部1005、墨入れ 処理部1006、階調処理部1007を経て、画像記録 部1008に出力され、信号選択部1005、墨入れ処 理部1006、階調処理部1007では、それぞれの処 理実行に同期して入力された像域信号1103にしたが って信号の選択、処理の選択を行う(ステップS11~ ステップS14)。

【0041】(像域識別部の詳細説明)次に、図5に示 す像域識別部1004について詳細に説明する。

【0042】 (マクロ識別部の構成、動作) マクロ識別 部1201では、画像の大局的な構造により領域分離を 行う。本実施形態では、原稿画像を以下の5種類の領域 に分離する。

【0043】1. 通常文字領域

- 2. 背景上文字領域
- 3. 連続階調領域
- 4. 網点階調領域
- 5. その他の領域

通常文字領域は白い背景下地およびその上に文字や図形 の書かれている領域で、通常の文書の大半はこの領域に 30 入る。背景上網点領域は文字の背景に中間調の下地があ るもので、文字の強調や分類のために背景を色分けした り、階調画像の上に説明のために文字を重ねている領域 である。前者の例としてはカタログなど、後者の例とし て地図などがある。連続階調領域は人物や背景画などの グラデーションを持った領域で、これを銀塩写真や昇華 型熱転写方式など連続階調方式で記録された画像であ る。また、網点印刷方式であっても、画像信号から網点 成分が落ちるほど網点の周波数が十分高い画像領域も含 む。網点階調領域も連続階調領域と同様に人物や背景画 40 などの画像であるが、網点印刷により中間調表現を行っ ている領域である。

【0044】基本的におおよその画像は上記の4種類の 領域にいずれかに分類されるが、画像の中にはこの分類 には入らないものや分類するのが困難なものもある。例 えば、コンピュータグラフィックスで作成された画像な どで、具体的には全体にグラデーションがかかっている 文字列などがこれにあてはまる。このような領域は「そ の他領域」として分類する。

【0045】次に、マクロ識別部1201の構成と動作 (ステップS8)、像域識別部1003およびフィルタ 50 について説明する。画像分離部1211では、色変換部

1002から出力されたカラー画像信号1102を周辺 画素の濃度差や彩度などの状態により、複数プレーンの 画像データに分離する。分離された画像データは画像メ モリ1212に順次記憶していく。本実施形態では画像 メモリ1212は画像のプレーン数分の容量をもってお*

I = (C+M+Y) / 3

 $S = (C-M)^{2} + (M-Y)^{2} + (Y-C)^{2}$

輝度値 I は、画像の濃さを表す量で、白ならば「0」、 黒ならば「1」となる。彩度Sは、無彩色で「0」、有 彩色ほど値が大きくなる。次に、走査方向の輝度値Iの 変化を検出して波状に変化している領域を網点画像と判 定する。次に、ある領域内での輝度値Iに対するヒスト グラムを作成する。一般的な原稿では、ヒストグラムは 例えば図8に示すように、下地濃度、中間調濃度、黒濃 度の3つのピークをもつ。各ピーク間の最小となる濃度 値をth1、th2とする。網点画像以外の画素につい て、例えば、輝度値 I が閾値 t h 1以下のものを下地画 素、閾値 t h 1 より大きく閾値 t h 2 以下のものを中間 調画素、閾値th2より大きいものを文字画素と判定す る。さらに、別個に彩度Sの閾値th3を設定し、彩度 Sが閾値th3より小さく、かつ、輝度値Iが閾値th 2より大きい画素を黒画素、それ以外をグレー画素と判 定する。以上の処理により1つの画像から7つの画像領 域が判定されたことになる。すなわち、原画像の粗い画 像信号に基づき原画像が、文字画像(濃度の濃い画素を 含む画像)、中間調画像(写真程度の薄い画素を含む画 像)、下地画像(下地程度の非常に薄い画素を含む画 像)、カラー画像(色がある画素を含む画像)、グレー 画像(グレーの画素を含む画像)、黒画像(黒の画素を 30 含む画像)、網点画像(網点のように濃度変化が頻繁で 大きい画像)の7つの種類に分類でき、分類された画像 データは分類結果(領域分離情報)とともに、画像メモ リ1212に一時格納される。なお、各画像は、その性 質をもつか否かの2値画像となる。

【0048】つぎに、プログラムメモリ(例えば、RO M) 1214に格納されたプログラムコードにしたがっ て、CPU1213で画像メモリ1212に記憶された 分離画像データの内容を参照しながら領域識別処理を行 って、領域分離情報を修正し、その修正された領域分離 40 情報を画像メモリ1212に、例えば、1画素毎に書き 込んでいく。すなわち、まず、文字画像、中間調画像、 網点画像の3つの画像領域について、連結する画素を統 合して矩形単位の連結領域を作成する。さらに、各連結 領域について特徴量計算を行い、領域の種類を判定す る。ここで判定される領域の種類としては、例えば、文 字を主体とする領域である通常文字領域、階調画像であ る写真領域がある。連結領域の位置および大きさ(連結 領域情報)、領域の種類は再び画像メモリ1212に格

14

*り、分離した画像信号を1画面分すべて記憶する。

【0046】画像分離部1211では、まず、YMCカ ラー画像信号1102から、次式(10)に従って、輝 度Ⅰおよび彩度Sを求める。

[0047]

... (10)

た画素について、さらに、例えば、図9に示すような処 理を行い、連結領域情報と領域の種類とから、どのよう な種類であるかを一意に決定する。

【0049】図9のフローチャートに示す処理手順で は、まず、写真領域と判定された領域について (ステッ プS401)、その領域中に網点画素が存在するときは 網点階調領域と判定し (ステップS405~ステップS 406)、中間調画素が存在するときは連続階調領域と 判定し(ステップS407~ステップS408)、網点 画素および中間調画素が存在しないときは背景上文字領 域と判定する(ステップS407、ステップS40

9)。一方、写真領域でない場合、その領域中に中間調 画素が存在するもの、および、ステップS408で連続 階調領域と判定された領域について、その中間調画像デ ータを削除する(ステップS402~ステップS40 4)。以上の処理により修正された少なくとも4種類の 領域識別情報は画像メモリ1212に記憶される。

【0050】画像メモリ1212に記憶された領域分離 情報は領域信号出力部1215で、画像入力部1001 からの2回目の読み取り信号に同期して読み出され、領 域分離信号として出力される。このとき、画像メモリ1 212内部の領域分離情報の画素密度と画像入力部10 01からの画像信号の画素密度が異なるので、領域分離 信号の密度変換を行い、両者の画素密度を整合させて出 力する。

【0051】本実施形態では、領域分離信号は3ビット の信号で表わし、その値と領域の関係を以下に示す。

[0052]

領域分離信号值	領域
[0]	通常文字領域
[1]	背景上文字領域
۲ 2	連続階調領域
ر 3 ا	網点階調領域
[4]	その他領域

この他に、領域分離信号を5ビットの信号で表わし、各 ビットの信号がそれぞれ5つの領域を表わすようにして もよい。

【0053】 (ミクロ識別部の構成、動作) ミクロ識別 部1202では、画像の微視的な特徴の違いに着目して 領域の識別を行う。ミクロ識別部1202の詳細な構成 を図10に示す。ミクロ識別部1202は、主に、3つ 納する。次に、異なる種類の連結領域がオーバラップし 50 の特徴量を抽出する特徴量抽出部1311、5種類の像

域を識別する像域識別部1312、識別信号選択部13 13よりなる。

【0054】特徴量抽出部1311は、濃度計算部13 11 d、3つの特徴量を抽出する濃度変化量抽出部13 11a、平均濃度抽出部1311b、彩度抽出部131 1 c から構成される。

> $D = K y \cdot Y + K m \cdot M + K c \cdot C$ ただし、Ky=0.25、Km=0.5、Kc=0.25... (2)

つぎに、濃度変化量抽出部1131aでは、注目画素を 10%と、濃度変化量信号DDは次式(3)で表すことができ 中心とする3×3画素のプロック内での濃度変化を計算 し、濃度変化量信号DDを出力する。3×3画素のブロ

ックの各画素の濃度をD1、D2、D3、…D9とする※

... (3) 1D4-D61なお、濃度変化抽出については特公平04-05305 ★を次式 (4) に示す。 [0058]

号に開示されているBAT法などの他の方法を用いても よい。BAT法を用いた場合の濃度変化量信号の計算式★

DD = Max (D1, D2, ...D9) - Min (D1, D2, ...D9)

DD=Max(|D1-D9|, |D2-D8|, |D3-D7|,

... (4)

2、…Anのうち最大値を表す。

また、本実施形態では、参照領域を3×3画素の範囲と しているが、これより大きい4×4や5×5画素の領 域、または正方形でない3×5画素の領域などを用いて もよい。一般に参照領域を大きくすると、特徴量の抽出 精度が上がるが、一方ハードウェアの規模も大きくなる ので、目的や要求性能に応じて、これらを勘案した適当 なサイズを用いる。

【0059】平均濃度抽出部1311bでは、注目画素 の濃度の大きさを抽出する。すなわち、濃度計算部13☆

 $DS = (C-M)^{2} + (M-Y)^{2} + (Y-C)^{2} \cdots (5)$

彩度信号DSは注目画素の彩度すなわち、色味の有無を 表す。白、黒、灰色などの無彩色の画素ではDSはほぼ 「0」となり、赤、青などではDSは最大値「2」をと

【0062】次に、像域識別部1312について説明す る。第1~5の**像城**識別部1312a~1312eはそ れぞれ、マクロ職別部1201の領域分離部1211で 分離される5通りの領域のそれぞれに適した像域識別処 理を行う。各像域識別部1312a~1312eでは、 特徴量抽出部1311a~1311cから出力した特徴 40 量信号DD、DA、DSをそれぞれ入力し、これらを基 に像域を判定し、像域信号DTを生成する。ここで生成 される像域信号DTは2ビット構成で「0」、「1」、 「2」の3通りの値をもつ。各値と像域の関係は、DT =0の場合、なだらかな階調領域を表わし、DT=1の 場合、階調領域のエッジを表わし、DT=2の場合、文 字の内部およびエッジを表す。この判定方法が第1~5 の像域識別部1312a~1312eでそれぞれ異なっ ており、それを、図11を参照して説明する。第1の像

☆11dの出力である濃度信号Dを入力し、注目画素を中 心とする3×3画素の濃度信号の平均値を計算する。こ の計算結果を平均濃度信号DAとして出力する。平均濃 度信号DAは注目画素周辺の濃度を表す。

16

*【0055】濃度変化量抽出部1311aでは注目画素

周辺の濃度変化の大きさを抽出する。まず、濃度計算部

1311dでYMCカラー画像信号1102より濃度信

号Dを計算する。濃度計算は例えば、次式 (2) に示す

ようにYMC各濃度信号の重み係数付き線形和とする。

る。ただし、Max (A1、A2、…An) はA1、A

【0060】彩度抽出部1311cでは、注目画素の彩 度を抽出する。注目画素の3色のYMC信号から次式 (5) で示される彩度信号DSを作成する。

[0061]

[0056]

[0057]

り大きい点および平均濃度が閾値T2より大きい点を文 字領域(DT=2)と判定する。第2の像域識別部13 12bでは、濃度変化量DDが閾値T3より大きい点お よび、平均濃度が閾値T4より高く、彩度DSが閾値T 5より低い点を文字領域 (DT=2) と判定する。ここ で、閾値T3は閾値T1より大きい値とする。第3の像 域識別部1312 c では、濃度変化量DDが閾値T6よ り大きい場合には階調領域のエッジ(DT=1)と判定 し、それ以外の領域はなだらかな階調領域 (DT=0) と判定する。第4の像域職別部1312dでは像域信号 DTは常に値「O」とする。すなわち、すべての領域は なだらかな階調領域であると判定する。第5の像域職別 部1312eでは、濃度変化量DDが関値T7より大き い場合に階調のエッジ領域(DT=1)、小さい場合に なだらかな階調領域(DT=0)と判定する。ただし、 T1~T7は所定の識別閾値であり、入力系の解像度特 性や色変換処理部の特性により適性な値を決める。これ らの閾値の適性値については後述する。

【0063】さて、信号選択部1313では、各像域職 域職別部1312aでは、濃度変化量DDが閾値T1よ *50* 別部1312a~1312eから出力された5種類の像

域信号DTを、マクロ職別部1201の領域信号出力部1215から出力される領域分離信号にしたがって選択する。すなわち、領域分離信号が「0」の場合は第1の像域職別部1312aの出力信号が選択され、同様に領域分離信号が「1」、「2」、「3」、「4」の場合それぞれ第2、3、4、5の像域職別部の出力信号が選択され、像域信号1103として出力される。

【0064】これにより、マクロな構造特徴の違いを利用して領域分離した結果に応じて、適した像域識別を行うことにより、文字、階調エッジ、なだらかな階調部分 10 の間の識別精度の極めて高い像域信号を発生することができる。

【0065】(具体的な動作説明)次に、図12に示す 原稿画像を例に用いて具体的に説明する。

【0066】図12に示す原稿画像は、説明の都合上、常識的な文書画像に比べ、不自然な構成となっているが、領域1601は文章の書かれている領域で黒文字および赤文字よりなる。領域1602は表の領域で色により領域分けされた薄い背景の上に黒い文字や罫線が配置されている。領域1603は銀塩写真による階調画像が20貼り付けられている領域である。領域1604はディザ法すなわち網点変調法により階調画像が記録された領域である。

【0067】この原稿画像を本実施形態の図2のスキャナ部1で読取って、図2のプリンタ部2でその複製画像を出力する場合の動作を図4を参照して説明する。前述したように、図12の原稿画像は、まず、図4の画像入力部1001で電気信号として読取られたのち、色変換部1002でYMCのトナー量を表すカラー画像信号1102となる。

【0068】このYMCのカラー画像信号1102をもとに像域識別部1003で像域識別を行う。まず、マクロ識別部1201ではこれらの構造特徴から領域分離を行う。これは広い領域を参照して識別を行うので、上記の分類による領域分離を極めて高い精度で行うことができる。マクロ識別部1201での処理結果である領域分離信号の例を図13に示す。図13では、領域分離信号値が「0」、「1」、「2」、「3」である領域をそれぞれ、白(領域1601)、左下がり斜線(領域1602)、右下がり斜線(領域1603)、クロス斜線(領域1604)で表わしている。なお、この原稿例では「その他領域」の識別は生じていない。

【0069】ミクロ識別部1202では、通常文字領域を文字領域とそれ以外の領域に識別し、背景上文字領域を文字領域とそれ以外の領域(背景領域)に画素単位に識別する。これらの識別方法を各領域の特徴量分布を挙げて、以下説明する。

【0070】通常文字領域では一般に白い下地の上に文字が記録されている。また、黄色や水色などの極めて低い濃度の文字や例えば5ポイント以下の極端に細かい文 50

字などが記録されている場合もある。通常文字領域の濃度変化量信号DDと平均濃度信号DAの2次元分布の一例を図14に示す。文字は図14の領域1801に、文字以外の部分は図14の領域1802を中心にそれぞれ分布する。このため、境界線1803にて、文字と文字

18

以外の領域を識別することができる。ここで、これらの 境界線の位置が前述の識別閾値T1、T2に対応してい

【0071】背景上文字領域では薄い背景の上に文字が 配置されている。背景は薄いインクにより形成される場 合もあるが、通常の印刷物では網点記録の場合が多い。 一方、背景の上ではこれらの文字の視認性が著しく低下 するため、文字部分は薄い色や、小さい文字はほとんど 使われない。ほとんど、黒または赤などの濃い色で7ポ イント以上の太い文字が用いられる。この領域の濃度変 化量信号DDと平均濃度信号DAの2次元分布の一例を 図15(a)に示し、平均濃度号DAと彩度信号DSの 2次元分布の一例を図15 (b) に示す。図15 (b) では、黒文字は領域1901に、色文字は領域1902 にそれぞれ分布する。図15 (a) では、背景部分の画 素の分布領域を領域1903に示す。このとき、図15 (b) に示すように、境界線1904で示す閾値T5、 T4により、文字と文字以外の領域を識別することがで きる。さらに、図15 (a) に示すように、濃度変化量 が「O」でも平均濃度DAが大きい場合には境界線19 01で示す閾値T3にて文字と識別を行うため、従来方 式では困難であった黒文字の内部も正しく識別を行うこ とができる。

【0072】同様に、連続階調領域、網点階調領域の濃度変化量信号DDと平均濃度信号DAの2次元分布の一例を、それぞれ、図16、図17に示す。図16に示すように、連続階調領域では濃度変化量DDは全体的に小さく、エッジの部分がやや高い分布を示す。本実施形態では、境界線1103にて示される識別閾値T6にてなだらかな階調領域と階調領域のエッジとを識別する。また、図17に示すように、網点階調領域では網点により階調を表現するので、濃度変化量DDは大きな値を取りうる。網点階調領域では網点成分を除いた方が画質が向上するので、ここでは特徴量信号DD、DA、DSによらず、像域信号DTは「0」としている。

【0073】従来のミクロな特徴だけを利用した職別処理では、本実施形態で示すような領域分離処理を行っていないため、これら5つの種類の領域について、職別関値を切り替えることができない。したがって、例えば、図14~15の境界線1810、1910、11010、11110に示すように同一の職別境界による職別関値を用いていた。このため、通常文字の細かい文字や階調領域のエッジ領域が期待する職別結果から外れ、誤り職別が生じ、十分な職別精度が得られなかった。

【0074】本実施形態では、マクロな識別処理により

領域分離をしたのち、各領域に適したミクロ識別境界を 選択することにより、高精度でかつ高分解能の識別を行 うことができる。すなわち、マクロ識別部1201で通 常文字領域と識別された領域(領域分離信号「0」)に 対しては、ミクロ識別部1202の第1の像域識別部1 312aによる判定結果(図14参照)を選択し、マク 口識別部1201で背景上文字領域と識別された領域 (領域分離信号「1」) に対しては、ミクロ識別部12 02の第2の像域識別部1312bによる判定結果(図 領域と識別された領域(領域分離信号「2」)に対して は、ミクロ識別部1202の第3の像域識別部1312 cによる判定結果(図16参照)を選択し、マクロ識別 部1201で網点階調領域と識別された領域(領域分離 信号「3」)に対しては、ミクロ識別部1202の第4 の像域識別部1312 dによる判定結果 (図17参照) を選択し、マクロ識別部1201でその他領域と識別さ れた領域(領域分離信号「4」)に対しては、ミクロ職 別部1202の第5の像域識別部1312eによる判定 結果を選択する。

【0075】図12に示したような原稿画像に対するミ クロ識別部1202の各像域識別部1312a~131 2 e での識別結果の一例を図18に模式的に示す。ま た、像域信号DTを識別信号選択部1313で領域分離 信号に従って選択した結果を図19に示す。図18およ び図19では、像域信号が「2」、すなわち、文字領域 と判定された領域を黒で、それ以外の領域を白で表記し ている。図18(a)は第1の像域識別部1312aに よる識別結果、図18 (b) は第2の像域識別部131 2bによる職別結果、図18(c)、図18(d)は、 ぞれぞれ第3、第4の像域識別部1312c、1312 dの識別結果を示したものである。図18、図19を比 較すれば明らかなように、像域信号DTは適応した領域 以外については識別精度は低いが、識別信号選択部13 13でマクロ識別部1201での識別結果である領域分 離信号に適応した像域信号のみを選択することにより、 最終的な像域信号では高精度な識別結果が得られる。

【0076】(第2の実施形態)次に、第1の実施形態 で説明したミクロ識別部の変形例について説明する。ミ クロ識別部1202の他の構成例を図20に示す。な お、図10と同一部分には同一符号を付し、異なる部分 についてのみ説明する。

【0077】図20に示すように、ミクロ識別部120 2は、濃度計算部1311 d、3つの特徴量抽出部、す なわち、濃度変化量抽出部1311a、平均濃度抽出部 1311b、再度抽出部1311cと、3個の閾値レジ スタ1401a~1401cと比較器1402a~14 02c、総合判定部1403から構成される。閾値レジ スタ1401a~1401cのそれぞれには、5種類の

らの閾値は閾値レジスタ1401a~1401cに入力 したマクロ識別部1201からの領域分離信号により1 つが選択される。選択され閾値レジスタから出力した、 関値信号は比較器1402a~cでそれぞれ対応する特 徴量信号DD、DA、DSと大小比較され、その比較結 果が2値の比較信号として出力される。

20

【0078】各特徴量に対応する比較信号は総合判定部 1403で所定の論理演算を施され、最終的な像域信号 1404が出力される。ここで、総合判定部1403で 15参照)を選択し、マクロ識別部1201で連続階調 10 は入力する比較信号と領域分離信号の両方を参照して、 像域信号を出力する。

> 【0079】このように、ミクロ識別部1202を総合 判定部と閾値レジスタの組で構成しても、第1の実施形 態と同様な識別処理を実現することができる。この変形 例では各識別処理が共通なため、自由度が低くなるが、 第1の実施形態に比べ、回路規模を小さくすることがで きる。

【0080】(第3の実施形態)次に、本発明の像域識 別方法を適用した画像処理装置を有するカラー複写機の 他の構成例について説明する。図21は、第3の実施形 態に係るカラー複写機のの要部の構成例を示したもので ある。なお、図4と同一部分には同一符号を付し、異な る部分について説明する。図21では、画像入力部10 01にて読みとられた原稿画像のカラー画像信号が、色 変換部1002を経由して、ページメモリ1411に記 憶する点が第1の実施形態との大きな違いである。以 下、簡単に構成および動作を説明する。

【0081】まず、画像入力部1001で原稿画像をR GBの画像信号として読取る。つぎに、色変換部100 2でYMC濃度を表すカラー画像信号に変換する。変換 されてYMCのカラー画像信号1102は1画面分すべ て、ページメモリ1411に記憶される。一方、YMC カラー画像信号1102はマクロ識別部1412に入力 する。マクロ識別部1412の構成は第1の実施形態の 像域識別部のマクロ識別部1201と同様の構成であ り、同様の動作を行う。すなわち、マクロ識別部141 2に入力したYMCカラー画像信号1102は、図5の 画像分離部1211で複数プレーンの画像データに分離 する。分離された画像データは画像メモリ1212に順 次記憶していく。つぎに、プログラムメモリ1214に 格納されたプログラムコードにしたがって、CPU12 13で画像メモリ1212に記憶された分離画像データ の内容を参照しながら、領域の分離を行い、分離結果を 画像メモリ1212に書き込んでいく。

【0082】識別処理が完了し、領域分離結果がすべて 画像メモリ1212に書き込まれた後で、ページメモリ 1411から、格納された画像信号が順次読み出され る。これに同期して、画像メモリ1212に記憶された 領域分離情報は領域信号出力部1215を経由して読み 領域に対応した5つの識別閾値が格納されている。これ 50 出される。このとき、画像メモリ1212内部の領域分

40

離情報の画素密度とページメモリ内の画像信号の画素密度が異なるので、領域分離信号の密度変換を行い、両者の画素密度を整合させて出力する。

【0083】ページメモリ1411から出力したYMCカラー画像信号およびマクロ職別部1412から出力した領域分離信号はミクロ職別部1413に入力する。ミクロ職別部1413の構成および動作は第1の実施形態のミクロ職別部1202と同様である。すなわち、図10に示したように、入力したYMCカラー画像信号から3つの特徴量抽出部により、特徴量信号DD、DA、D10Sを生成し、つぎにこれらの特徴量信号から5つの像域識別部1312でそれぞれ像域信号を生成する。最後に、信号選択部1313でマクロ職別部1412から出力された領域分離信号に応じて、5つの像域職別部1312での判定結果(像域信号)を選択して最終的な像域信号1103として出力する。

【0084】ページメモリ1411から出力されたYM Cカラー画像信号は他方、フィルタ部1004、信号選 択部1005、墨入れ処理部1006、階調処理部10 07を経て画像記録部1008で記録される。信号選択 20 部1005、階調処理部1007では、ミクロ識別部1 413から出力された像域信号1103にしたがって処理を切替える。この切り替えについては第1の実施形態 と同様であるので、詳細説明は省略する。

【0085】第3の実施形態でも第1の実施形態と等価な画像処理を実現できる。このため、第1の実施形態と同様に高精度な像域信号1103を得ることができ、画像の種類に適した信号処理を選択することにより、文字領域は高解像度に、階調領域は滑らかに再現できる。

【0086】なお、第3の実施形態では、ページメモリ1411にカラー画像信号を記憶するので、第1の実施形態のように原稿画像を2度読取り走査を行う必要がない。このため、マクロ識別と原稿画像でまったく同じ信号を用いることができ、走査ごとの読取り位置ずれの影響を考慮しなくてもよい。また、ページメモリ1411などの容量を複数ページ分用意しておくことにより、原稿読取り後にすぐ別の原稿を読取ることが可能である。このため、自動原稿送り装置などを用いて複数原稿を順次複写していく場合に、高速に順次複写を行うことができる。

【0087】また、以上の実施形態では、ミクロ識別部の特徴量抽出の方式として、濃度変化、平均濃度、彩度の3種類を用いたが、これらに限定するものではない。例えば、ブロック内の周波数分布や所定パターンとのパターン適合度などを用いる方式でもよい。

【0088】以上説明したように、上記実施形態の画像 複写機によれば、入力された原稿画像の粗い画像信号に 基づき、マクロ識別部1201で原画像のマクロな構造 特徴を利用して文字領域と階調領域を分離し、さらに、 その分離結果に適応した、原画像の密な画像信号に基づ 50 くミクロ識別部1202での原画像の像域識別結果DTを選択して最終的な像域識別結果としての像域信号を出力して、その像域信号に基づき、フィルタ部1004、階調処理部1007の処理を選択的に切り替えることにより、例えば、文字領域にはエッジ強調処理や高解像度記録処理を、階調領域には多階調処理を施すことにより、原稿画像中の文字領域も階調領域もともに良好に複

製された画像を生成・記録することができる。すなわち、本実施形態の像域識別方法およびそれを用いた画像処理装置によれば、従来技術では識別が困難であった、 階調画像のエッジと文字のエッジの間の識別や網点階調上に配置された文字と周囲の領域の間の識別が高精度か

【0089】また、画像を符号化する際に、最終的な識別結果としての像域信号を用いて符号化方式を切り替えることにより、符号化歪みが小さく圧縮率の高い画像符号化を実現することができる。

つ高分解能で行うことができる。

【0090】 (第4の実施形態) 図1は、本発明に係る 像域識別方法を適用した画像処理装置を有する画像形成 装置に係るデジタルカラー複写機の構成例を示すもので ある。デジタルカラー複写機は、読取手段としてのスキャナ部1と画像形成手段としてのプリンタ部2とから構 成されている。

【0091】原稿の画像を読取るスキャナ部1は、その上部に原稿台カバー3を有し、閉じた状態にある原稿台カバー3に対向され、原稿Dがセットされる透明なガラスからなる原稿台4を有している。原稿台4の下方には、原稿台4に載置された原稿Dを照明する露光ランプ5、露光ランプ5からの光を原稿Dに集光させるためのリフレクター6、および原稿Dからの反射光を図中左方向に折曲げる第1ミラー7などが配設されている。なお、これらの露光ランプ5、リフレクター6、および第1ミラー7は、第1キャリッジ8に固設されている。第1キャリッジ8は、図示しない歯付きベルト等を介して図示しないパルスモータに接続され、パルスモータの駆動力が伝達されて原稿台4に沿って平行に移動されるようになっている。

【0092】第1キャリッジ8に対して図中左側、すなわち第1ミラー7により反射された反射光が案内される方向には、図示しない駆動機構たとえば歯付きベルトならびにDCモータなどを介して原稿台4と平行に移動可能に設けられた第2キャリッジ9が配設されている。第2キャリッジ9には、第1ミラー7により案内される原稿Dからの反射光を下方に折曲げる第2ミラー11、および第2ミラー11からの反射光を図中右方に折り曲げる第3ミラー12が互いに直角に配置されている。第2キャリッジ9は、第1キャリッジ8に対して1/2の速度で原稿台4に沿って平行に移動されるようになっている。

【0093】第2キャリッジ9を介して折返された光の

光軸を含む面内には、第2キャリッジ9からの反射光を 所定の倍率で結像させる結像レンズ13が配置され、結 像レンズ13を通過した光の光軸と略直交する面内に は、結像レンズ13により集束性が与えられた反射光を 電気信号すなわち画像データに変換するCCDイメージ センサ(光電変換素子) 15が配置されている。

【0094】しかして、露光ランプ5からの光をリフレ クター6により原稿台4上の原稿Dに集光させると、原 稿Dからの反射光が、第1ミラー7、第2ミラー11、 第3ミラー12、および結像レンズ13を介してCCD 10 イメージセンサ15に入射され、ここで画像データに変 換される。

【0095】プリンタ部2は、周知の減色混合法に基づ いて、各色成分毎に色分解された画像、即ち、イエロー (黄、以下、yと示す)、マゼンタ (赤の一種、以下、 mと示す)、シアン(青みがかった紫、以下、cと示 す) およびブラック (黒、以下、kと示す) の4色の画 像をそれぞれ形成する第1乃至第4の画像形成部10 y、10m、10c、10kを有している。

【0096】各画像形成部10y、10m、10c、1 0 k の下方には、各画像形成部により形成された各色毎 の画像を図中矢印 a 方向に搬送する搬送ベルト21を含 む搬送手段としての搬送機構20が配設されている。搬 送ベルト21は、図示しないベルトモータにより矢印a 方向に回転される駆動ローラ91と駆動ローラ91から 所定距離離間された従動ローラ92との間に巻回されて 張設され、矢印 a 方向に一定速度で無端走行される。な お、各画像形成部10y、10m、10c、10kは、 搬送ベルト21の搬送方向に沿って直列に配置されてい

【0097】各画像形成部10y、10m、10c、1 0kは、それぞれ、搬送ベルト21と接する位置で外周 面が同一の方向に回転可能に形成された像担持体として の感光体ドラム61y、61m、61c、61kを含ん でいる。各感光体ドラムには、各感光体ドラムを所定の 周速度で回転させるための図示しないドラムモータがそ れぞれ接続されている。

【0098】それぞれの感光体ドラム61g、61m、 61c、61kの軸線は、搬送ベルト21により画像が 搬送される方向と直交するよう配置され、各感光体ドラ ムの軸線が互いに等間隔に配置される。なお、以下の説 明においては、各感光体ドラムの軸線方向を主走査方向 (第2の方向) とし、感光体ドラムが回転される方向す なわち搬送ベルト21の回転方向(図中矢印 a 方向)を 副走査方向(第1の方向)とする。

【0099】各感光体ドラム61g、61m、61c、 61kの周囲には、主走査方向に延出された帯電手段と しての帯電装置62y、62m、62c、62k、除電 装置63y、63m、63c、63k、主走査方向に同 24

4m、64c、64k、下撹拌ローラ67y、67m、 67c、67k、上撹拌ローラ68y、68m、68 c、68k、主走査方向に同様に延出された転写手段と しての転写装置93y、93m、93c、93k、主走 査方向に同様に延出されたクリーニングブレード65 y、65m、65c、65k、および排トナー回収スク リュー66y、66m、66c、66kが、それぞれ、 対応する感光体ドラムの回転方向に沿って順に配置され ている。

【0100】なお、各転写装置は、対応する感光体ドラ ムとの間で搬送ベルト21を狭持する位置、すなわち搬 送ベルト21の内側に配設されている。また、後述する 露光装置による露光ポイントは、それぞれ帯電装置と現 像ローラとの間の感光体ドラムの外周面上に形成され

【0101】搬送機構20の下方には、各画像形成部1 0 y、10m、10c、10kにより形成された画像を 転写する被画像形成媒体としての記録紙Pを複数枚収容 した用紙カセット22a, 22bが配置されている。

【0102】用紙カセット22a, 22bの一端部であ って、従動ローラ92に近接する側には、用紙カセット 22a, 22bに収容されている記録紙Pを(最上部か ら) 1枚ずつ取り出すピックアップローラ23a, 23 bが配置されている。ピックアップローラ23a, 23 bと従動ローラ92との間には、用紙カセット22a, 22bから取り出された記録紙Pの先端と画像形成部1 0 y の感光体ドラム61 y に形成された y トナー像の先 端とを整合させるためのレジストローラ24が配置され ている。なお、他の感光体ドラム11y、11m、11 cに形成されたトナー像(m、c、k)は、搬送ベルト 21上を搬送される記録紙Pの搬送タイミングに合せて 各転写位置に供給される。

【0103】レジストローラ24と第1の画像形成部1 0 yとの間であって、従動ローラ92の近傍、実質的 に、搬送ベルト21を挟んで従動ローラ92の外周上に は、レジストローラ24を介して所定のタイミングで搬 送される記録紙Pに、所定の静電吸着力を提供する吸着 ローラ26が配置されている。なお、吸着ローラ26の 軸線と従動ローラ92の軸線は、互いに平行に配置され 40 る。

【0104】搬送ベルト21の一端であって、駆動ロー ラ91の近傍、実質的に、搬送ベルト21を挟んで駆動 ローラ91の外周上には、搬送ベルト21上に形成され た画像の位置を検知するための位置ずれセンサ96が、 駆動ローラ91から所定距離離間して配置されている。 位置ずれセンサ96は、透過型あるいは反射型の光セン サにより構成される。

【0105】駆動ローラ91の外周上であって位置ずれ センサ96の下流側の搬送ベルト21上には、搬送ベル 様に延出された現像手段としての現像ローラ64y、6 50 ト21上に付着したトナーあるいは記録紙Pの紙かすな どを除去する搬送ベルトクリーニング装置95が配置さ れている。

【0106】搬送ベルト21を介して搬送された記録紙 Pが駆動ローラ91から離脱されてさらに搬送される方 向には、記録紙Pを所定温度に加熱することにより記録 紙Pに転写されたトナー像を溶融し、トナー像を記録紙 Pに定着させる定着装置80が配置されている。定着器 80は、ヒートローラ対81、オイル塗付ローラ82、 83、ウェブ巻き取りローラ84、ウェブローラ85、 ウェブ押し付けローラ86とから構成されている。記録 10 紙P上に形成されたトナーを記録紙に定着させ、排紙ロ ーラ対87により排出される。

【0107】各感光体ドラムの外周面上にそれぞれ色分 解された静電潜像を形成する露光装置50は、後述する 画像処理装置にて色分解された各色毎の画像データ

(y、m、c、k)に基づいて発光制御される半導体レ ーザ60を有している。半導体レーザ60の光路上に は、レーザービームを反射、走査するポリゴンモータ5 4に回転されるポリゴンミラー51、およびポリゴンミ ラー51を介して反射されたレーザービームの焦点を補 20 正して結像させるための f θ レンズ52、53が順に設 けられている。

【0108】f θレンズ53と各感光体ドラム61y、 61m、61c、61kとの間には、f θ レンズ53を 通過された各色毎のレーザービームを各感光体ドラムの 露光位置に向けて折り曲げる第1の折り返しミラー55 (y、m、c、k)、および、第1の折り返しミラー5 5y、55m、55cにより折り曲げられたレーザービ ームを更に折り曲げる第2および第3の折り返しミラー 56 (y、m、c)、57 (y、m、c) が配置されて 30 いる。なお、黒用のレーザービームは、第1の折り返し ミラー55kにより折り返された後、他のミラーを経由 せずに感光体ドラム61kに案内される。

【0109】図2には、図1におけるデジタルカラー複 写機の電気的接続および制御のための信号の流れを概略 的に表わすブロック図が示されている。図2によれば、 デジタルカラー複写機において、主制御部30内のメイ ンCPU31とスキャナ部1のスキャナCPU100と プリンタ部2のプリンタCPU110の3つのCPUで 0と共有RAM35を介して双方向通信を行うものであ り、メインCPU31は動作指示をだし、プリンタCP U110は状態ステータスを返すようになっている。プ リンタCPU110とスキャナCPU100はシリアル 通信を行い、プリンタCPU110は動作指示をだし、 スキャナCPU100は状態ステータスを返すようにな っている。

【0110】操作パネル40はメインCPU31に接続 され、全体を制御するパネルCPU41、液晶表示器4 2、及びプリントキー43とから構成されている。

26

【0111】主制御部30は、メインCPU31、RO M32、RAM33、NVM34、共有RAM35、画 像処理装置36、ページメモリ制御部37、ページメモ リ38、プリンタコントローラ39、およびプリンタフ オントROM121によって構成されている。

【0112】メインCPU31は、主制御部30の全体 を制御するものである。ROM32は、制御プログラム が記憶されている。RAM33は、一時的にデータを記 憶するものである。

【0113】NVM(持久ランダムアクセスメモリ:n onvolatile RAM) 34は、パッテリ (図 示しない)にバックアップされた不揮発性のメモリであ り、電源を切った時NVM34上のデータを保持するよ うになっている。

【0114】共有RAM35は、メインCPU31とプ リンタCPU110との間で、双方向通信を行うために 用いるものである。

【0115】ページメモリ制御部37は、ページメモリ 38に画像データを記憶したり、読出したりするもので ある。ページメモリ38は、複数ページ分の画像データ を記憶できる領域を有し、スキャナ部1からの画像デー タを圧縮したデータを1ページ分ごとに記憶可能に形成 されている。

【0116】プリンタフォントROM121には、プリ ントデータに対応するフォントデータが記憶されてい

【0117】プリンタコントローラ39は、パーソナル コンピュータ等の外部機器122からのプリントデータ をそのプリントデータに付与されている解像度を示すデ ータに応じた解像度でプリンタフォントROM121に 記憶されているフォントデータを用いて画像データに展 開するものである。

【0118】スキャナ部1は、スキャナ部1の全体を制 御するスキャナCPU100、制御プログラム等が記憶 されているROM101、データ記憶用のRAM10 2、CCDイメージセンサ15を駆動するCCDドライ バ103、露光ランプ5およびミラー7、11、12等 を移動するモータの回転を制御するスキャンモータドラ イバ104、CCDイメージセンサ15からのアナログ 構成される。メインCPU31は、プリンタCPU11 40 信号をディジタル信号に変換するA/D変換回路とCC Dイメージセンサ15のばらつきあるいは周囲の温度変 化などに起因するCCDイメージセンサ15からの出力 信号に対するスレッショルドレベルの変動を補正するた めのシェーディング補正回路とシェーディング補正回路 からのシェーディング補正されたディジタル信号を一旦 記憶するラインメモリからなる画像補正部105によっ て構成されている。

> 【0119】プリンタ部2は、プリンタ部2の全体を制 御するプリンタCPU110、制御プログラム等が記憶 50 されているROM111、データ記憶用のRAM11

30

2、半導体レーザ60による発光をオン/オフするレー ザドライバ113、露光装置50のポリゴンモータ54 の回転を制御するポリゴンモータドライバ114、搬送 機構20による用紙Pの搬送を制御する紙搬送部11 5、帯電装置62y、62m、62c, 62k、現像ロ ーラ64y、64m、64c、64k、転写装置93 y、93m、93c、93kを用いて帯電、現像、転写 を行う現像プロセス部116、定着器80を制御する定 着制御部117、およびオプション部118によって構 成されている。

【0120】また、画像処理装置36、ページメモリ3 8、プリンタコントローラ39、画像補正部105、レ ーザドライバ113は、画像データバス120によって 接続されている。

【0121】図3は、画像処理装置36の構成例を示す もので、以下に図3の各部の機能について説明する。

【0122】原稿から読み取られた画像の拡大、縮小の 際には、主走査方向に読み取られた画像に対してはデジ タル処理、副走査方向に読み取られた画像に対してはス キャナキャリッジの移動速度を変えることで行うが、R 20 GB3ラインCCDセンサ(8ラインピッチ)を用いた 構成の場合、等倍/整数倍時は問題ないが、その他の倍 率時ではR、G、B間で副走査方向に位置ずれが生じ る。位置合わせ補間部201では、このずれ量をもとに 画案値を補間し位置ずれを補うようになっている。

【0123】ACS202は、原稿がカラー原稿である のか、モノクロ原稿であるかを判定するものである。プ リスキャン時に、上記判定を行い本スキャン時にカラー 処理とモノクロ処理とのいずれかに切り替えるようにな っている。

【0124】スキャナ入力信号はRGBであるが、プリ ンタ信号はCMYKであるため、色信号の変換が必要で ある。色変換部205では、RGB信号をCMY信号に 変換するもので、ユーザの好みによる色調整も色変換部 205のパラメータを切り替えることで行われる。な お、K信号は墨入れ部217で生成される。

【0125】モノクロ生成部206は、モノクロコピー モード時にRGBカラー信号からモノクロ信号を生成す

【0126】下地除去部207、ヒストグラム生成部2 04、下地/文字レベル検出部213は、例えば、新聞 等の下地のある原稿の下地を除去するものである。すな わち、まず、ヒストグラム生成部204にて原稿のカラ 一温度ヒストグラムを生成し、そのヒストグラムの値か ら下地の色レベルおよび文字部のレベルを検出し、その 検出レベルを基に下地除去部207にて下地部を除去 し、文字部を濃く出力することができる。

【0127】マクロ識別部208は、原稿中の写真領域 と文字領域とを判定する。すなわち、原稿をプリスキャ

に判定する。マクロ識別部208での領域識別結果は、 一旦、識別メモリ209に格納され、本スキャン時に、 ミクロ識別部210に出力されるようになっている。 ミ クロ職別部210は、原稿中の写真領域と文字領域とを 判定する。ここでは、例えば、3×3 画素程度の局所領 域を参照し判定を行う。この判定結果に基づき文字強調 部203、黒文字生成部216、セレクタ218、記録 処理部220、スクリーン処理部221における処理を

28

【0128】LPF (ローパスフィルタ) 211、HE F (広域強調フィルタ) 212、文字強調部203は、 原稿中のノイズ除去、モアレ除去、エッジ強調等の空間 フィルタ処理や、文字部の強調処理を行い、これら処理 結果の画像を合成部214で合成して拡大・縮小部21 5に出力する。

切り替えるようになっている。

【0129】拡大・縮小部215は、主走査方向の拡大 /縮小処理を行う。

【0130】電子ソートや画像の回転処理では、画像を ページメモリ(PM)233に一旦蓄積し、各処理部で は処理対象の必要部分を随時メモリ233から読み出し て処理実行を行うため、画像の任意領域を一定レートで 読み出す必要がある。従って、ページメモリ233に画 像を蓄積する際には、まず、YIQ変換部231、誤差 拡散部232、固定長の圧縮/伸長処理を行うようにな っている。YIQ変換部236では、CMYの画像信号 をYIQ信号に変換して、色成分の冗長性を削除し、誤 差拡散部232では誤差拡散により階調性を保存しつつ ピット削減を行う。ページメモリ233から圧縮された 画像データを読み出す際には、CMY変換部236に て、画像データの伸長とYIQ信号からCMY信号への 変換を行うようになっている。

【0131】ページメモリ233だけでは容量不十分な 電子ソート機能の動作時には、ハードディスク装置(H DD) 235に画像データを蓄積するようになってい る。その際、HDD235へのアクセス速度には制限が あるため、できるだけ圧縮効率のよい可変長圧縮処理を 可変長圧縮部234にて行うようになっている。

【0132】黒文字生成部216は、CMYの各色信号 を重ねてK信号を生成するようになっている。しかし、 黒文字は、CMYの各色信号を重ねて記録するよりも黒 一色で記録した方が色と解像性野両面で高画質となる。 従って、セレクタ218では、墨入れ部217の出力と 黒文字生成部216の出力とをミクロ識別部210から 出力される職別信号にて切り替えて、γ補正部219に 出力するようになっている。

【0133】y補正部219では、プリンタのy特性の 補正を行う。この補正の際には、CMYK毎に設定され ているッテーブルを参照して行うようになっている。

【0134】記録処理部220は、誤差拡散等の階調処 ンしてページメモリに入力されたラン画像を基に大局的 50 理を行い、例えば、入力8ビットの画像信号を階調性を

損なわずに4ビット程度の信号の変換するようになって

【0135】例えば、4連タンデム方式のプリンタの場 合、4色の画像信号を記録する位相がそれぞれ異なるた め、ダイレクトメモリ240にて、各画像信号に対し、 その位相に見合う遅延を施すようになっている。また、 4連タンデム方式のプリンタの場合、各色の画像信号を 同じ万線構造で出力すると、各色の僅かなスキューや倍 率誤差等でモアレや色誤差が生じる。そのため、スクリ ーン処理部221では、各色のスクリーンに角度をつ け、モアレや色誤差の発生を抑制するようになってい

【0136】パルス幅変換部223は、上記各部で画像 処理される信号レベルと記録濃度とがリニアでないた め、プリンタのレーザ変調部のパルス駆動時間を制御 し、リニアな特性となるようパルス幅を変換するように なっている。

【0137】マクロ識別部208およびミクロ識別部2 10の構成および動作は、図5と同様であり、そのう ち、ミクロ識別部210は、図10あるいは図20と同 20 様である。

[0138]

【発明の効果】以上説明したように、本発明によれば、 入力された画像に対し高精度でかつ高分解能な像域識別 を行うことができる。特に、画像のマクロな構造特徴を 利用して、文字領域と階調領域を分離し、その分離され た領域毎に適した像域の識別判定結果を選択して最終的 な像域識別結果とすることにより、従来技術では識別が 困難であった、階調画像のエッジと文字のエッジの間の 識別や網点階調上に配置された文字と周囲の領域の間の 30 の要部の構成を示す図 識別が高精度かつ高分解能で行うことができる。また、 この像域識別結果に基づき、例えば、文字領域にはエッ ジ強調処理や高解像度記録処理を、階調領域には多階調 処理を選択的に施すことにより、文字領域も階調領域も ともに良好な画像を記録することができる。

【0139】また、画像を符号化する際に、この像域職 別結果に基づき符号化方式を切り替えることにより、符 号化歪みが小さく圧縮率の高い画像符号化を実現するこ とができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の画像形成装置に係るデジタルカラー複 写機の構成を示す断面図

【図2】デジタルカラー複写機の概略構成を示すブロッ ク図

【図3】デジタルカラー複写機の画像処理部の構成を示 すプロック図

【図4】第1の実施形態に係るデジタルカラー複写機の 要部の構成を示すプロック図

【図5】像域職別部の構成例を示すブロック図

30

【図6】1画素変調処理と2画素変調処理との特性(濃 度信号とパルス幅との関係) を説明するための図

【図7】図4のデジタルカラー複写機の動作を説明する ためのフローチャート

【図8】一般的な原稿における輝度値についてのヒスト グラム

【図9】マクロ識別部にて実行される異なる種類の連結 領域がオーバラップした画素についての領域の種類の判 定手順の一例を示したフローチャート

【図10】ミクロ識別部の構成を示すプロック図

【図11】ミクロ識別部の像域判定方法を説明するため

【図12】原稿画像の一例を示す図

【図13】図12の原稿画像に対する領域分離結果の例 を示す図

【図14】通常文字領域の特徴量(濃度変化量、平均濃 度)の分布例を示す図

【図15】背景上文字領域の特徴量(濃度変化量、平均 濃度、彩度)の分布例を示す図

【図16】連続階調領域の特徴量(濃度変化量、平均濃 度) の分布例を示す図

【図17】網点階調領域の特徴量(濃度変化量、平均濃 度)の分布例を示す図

【図18】図12の原稿画像をマクロ識別部で分離して 得られる各分離領域でのミクロ識別結果の一例を示す図 【図19】最終的な識別結果を表す図

【図20】第2の実施形態に係るデジタルカラー複写機 のミクロ識別部の構成を示す図

【図21】第3の実施形態に係るデジタルカラー複写機

【符号の説明】

1001…画像入力部

1002…色変換部

1003…像城職別部

1004…フィルタ部

1005…信号選択部

1006…墨入れ処理部 1007…階調処理部

1008…画像記録部

1201…マクロ識別部

1211…画像分離部

1212…画像メモリ

1 2 1 3 ··· C P U

1214…プログラムメモリ

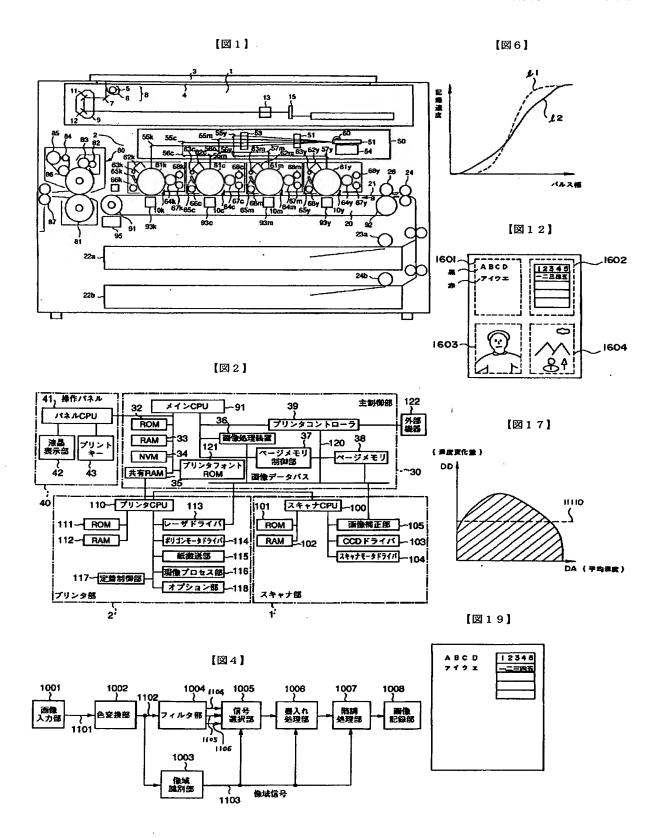
1215…領域信号出力部

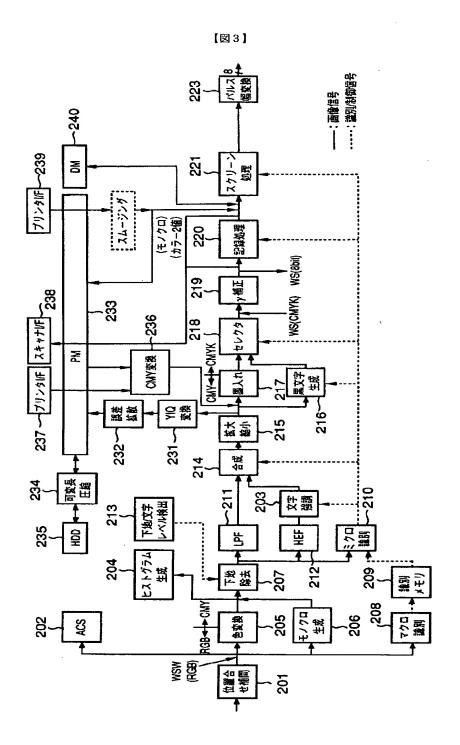
1202…ミクロ識別部

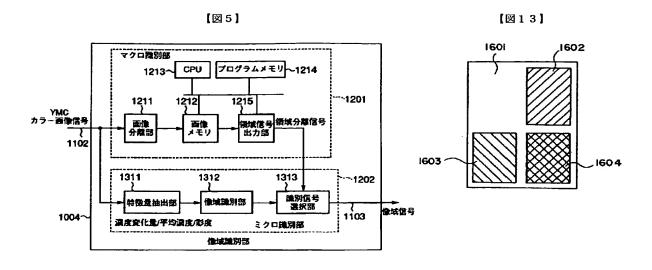
1311…特徵量抽出部

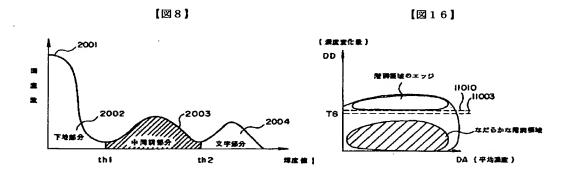
1312…像域識別部

1313…識別信号選択部



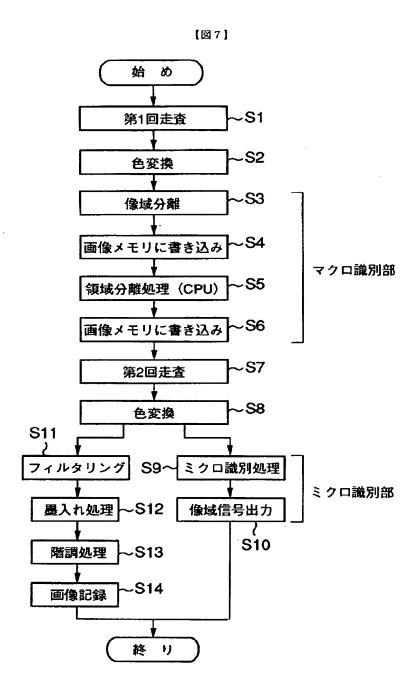




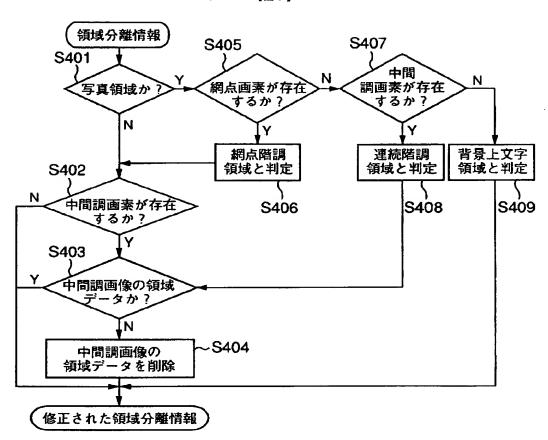


特徵量抽出部 1311 後域識別部 1312 1311a 1312a 1103 濃度変化 量抽出部 渡度 計算部 第1の **後域識別部** YMC カラー 画像信号 1102 13114 1312b DA 平均濃度 抽出部 第2の **像域識**別部 1311b 領域分離信号 DS 第3の 像域識別部 1312c-彩度抽出部 1311c 第4の 像域職別部 1312d 1202~ 1312e 第5の **保域識別部** ミクロ識別部

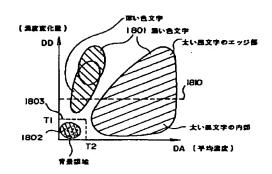
【図10】



【図9】

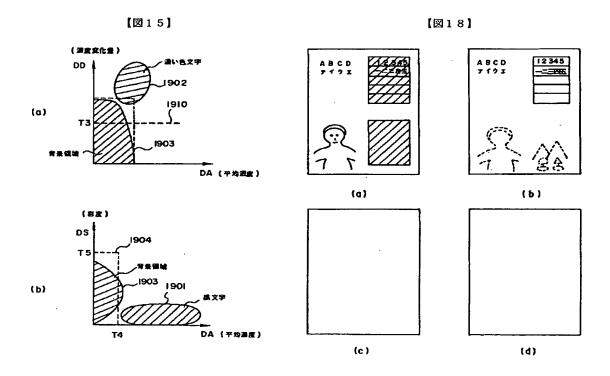


【図14】

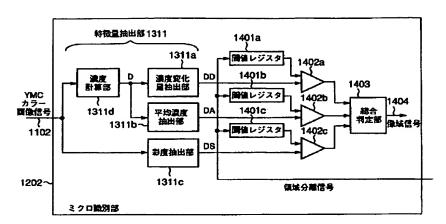


【図11】

像域識別部	判定式	像域信号DT
第1の像域識別部	if DD > T1 if DA > T2 else	2(文字の内部およびエッジ) 2 0(なだらかな階調領域)
第2の像域識別部	if DD > T3 if DA > T4 and DS > T5 else	2 2 0
第3の像域識別部	if DD < T6 else	0 1 (階調領域のエッジ)
第4の像域識別部	always	0
第5の像域識別部	DD < T7 else	0 1



【図20】



【図21】

